

# Algebra vettoriale

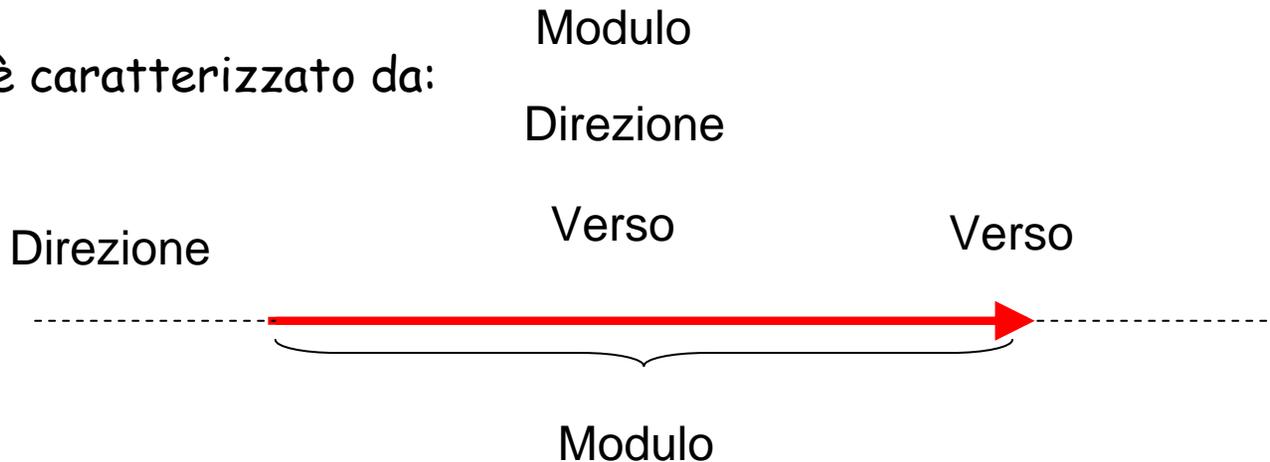
Leggi della Fisica → Grandezze fisiche

- Scalari: temperatura, massa, tempo
- Vettoriali: velocità, accelerazione, forza

Le grandezze scalari sono rappresentate da un numero (e una unità di misura)

Le grandezze vettoriali sono rappresentate da un vettore (e una unità di misura)

Un vettore è caratterizzato da:



I vettori sono applicati in un punto.

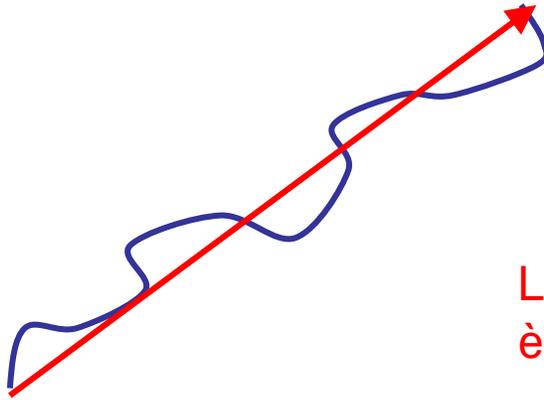
Esiste un numero infinito di **vettori equipollenti**, cioè con modulo, direzione e verso uguali, ma applicati in punti diversi.

Fisicamente il punto di applicazione è rilevante.

# Esempi

## 1) Movimento in 2 dimensioni

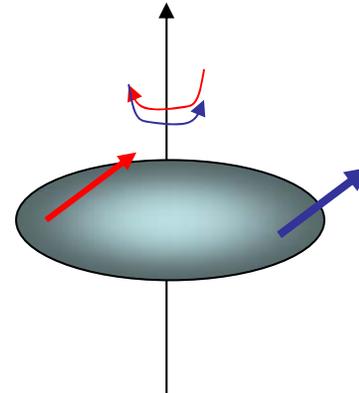
Un'automobile sale su un cammino di montagna



La lunghezza del cammino percorso è una grandezza scalare

Lo spostamento effettivo dell'auto è una grandezza vettoriale

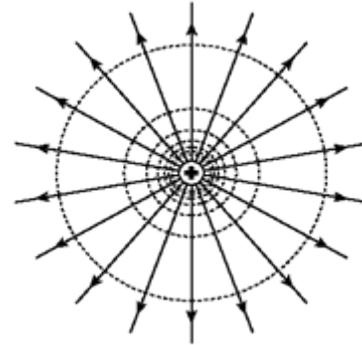
## 2) Effetto del punto di applicazione



# Campi vettoriali

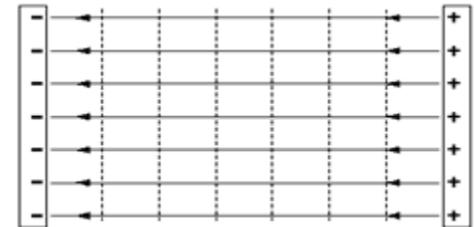
**Campo vettoriale:** una regione dello spazio, ad ogni punto della quale può essere associato un vettore; campo vettoriale è anche l'insieme di tali vettori.

Es: Campo elettrico,  
campo gravitazionale



carica  
puntiforme

I campi, in ogni punto dei quali i vettori sono uguali,  
si dicono **campi uniformi**.



I campi in cui i vettori (pur diversi) si mantengono  
inalterati nel tempo si dicono **campi stazionari**.

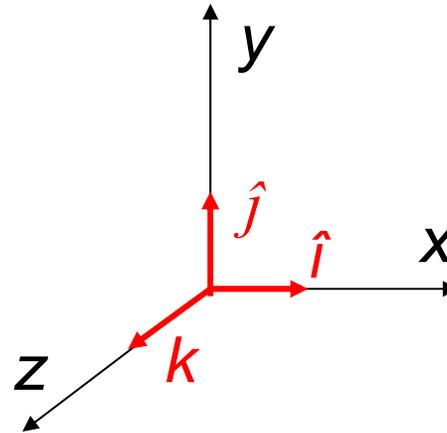
# Versori

Un versore è un vettore di modulo unitario.

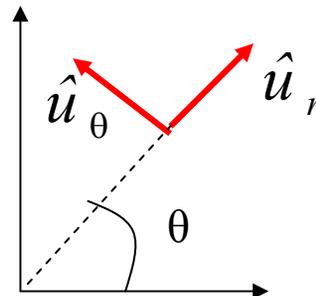
Vengono utilizzati per determinare particolari direzioni e versi

Nel sistema cartesiano destrorso:

altra notazione:  $\hat{u}_x, \hat{u}_y, \hat{u}_z$



In coordinate polari:

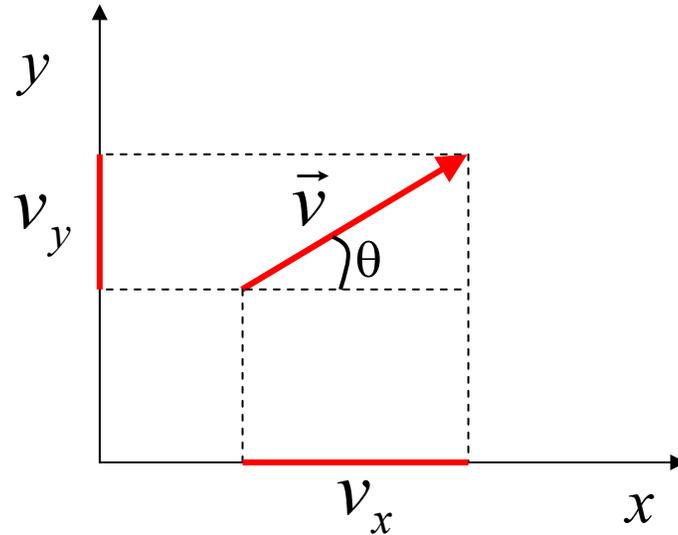


# Scomposizione di un vettore

Consideriamo un piano cartesiano:

$$\vec{v} = v_x \hat{u}_x + v_y \hat{u}_y$$

$$\vec{v} = (v_x, v_y)$$



modulo:

$$|\vec{v}| = v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2}$$

direzione e verso:

$$\operatorname{tg} \theta = \frac{v_y}{v_x}$$

Nello spazio:

$$\vec{v} = v_x \hat{u}_x + v_y \hat{u}_y + v_z \hat{u}_z = (v_x, v_y, v_z)$$

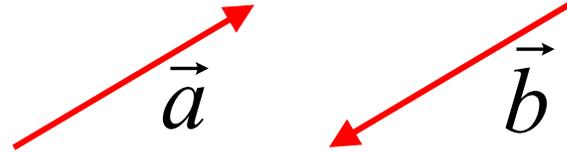
$$|\vec{v}| = v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}$$

# Proprietà dei vettori

Prodotto di un vettore per uno scalare:

$$\vec{b} = m\vec{a}$$

se  $m = -1$    $\vec{b} = -\vec{a}$   
(vettore opposto)



Somma di vettori: proprietà

$$\vec{v} = \vec{a} + \vec{b}$$

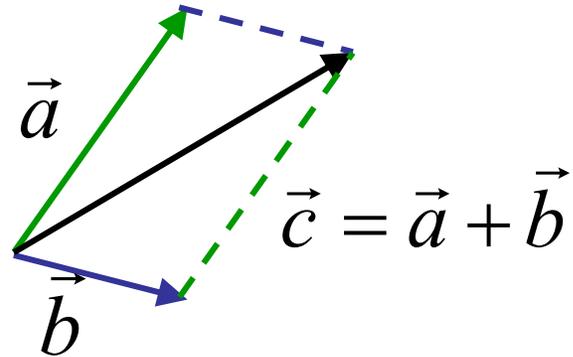
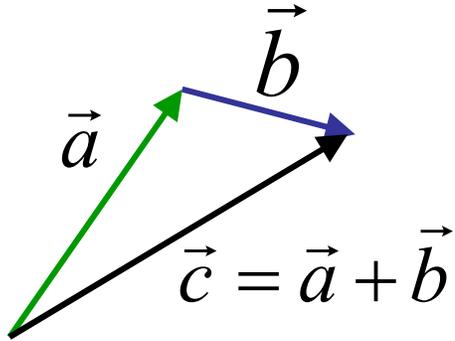
proprietà  
commutativa

$$\vec{a} + \vec{b} = \vec{b} + \vec{a}$$

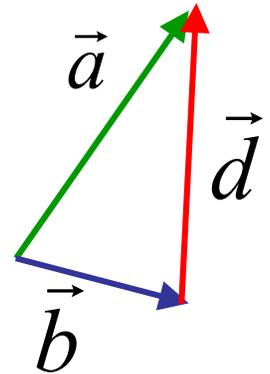
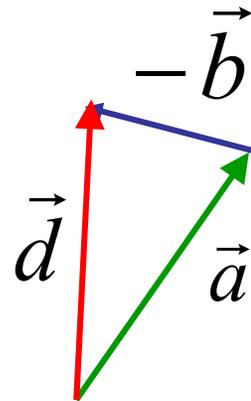
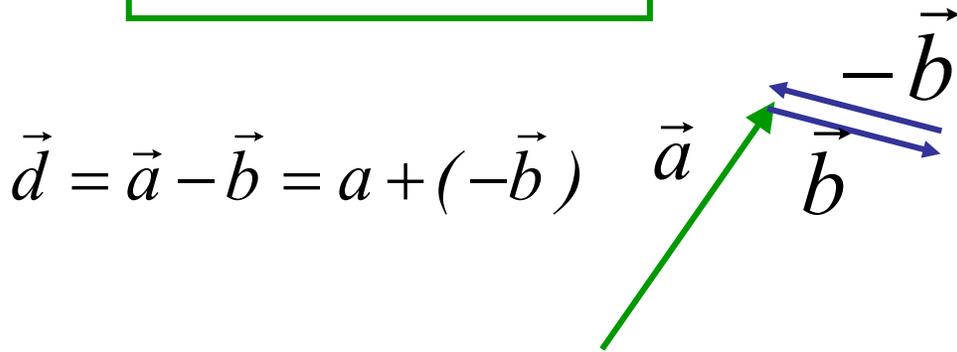
proprietà  
associativa

$$(\vec{a} + \vec{b}) + \vec{c} = \vec{a} + (\vec{b} + \vec{c})$$

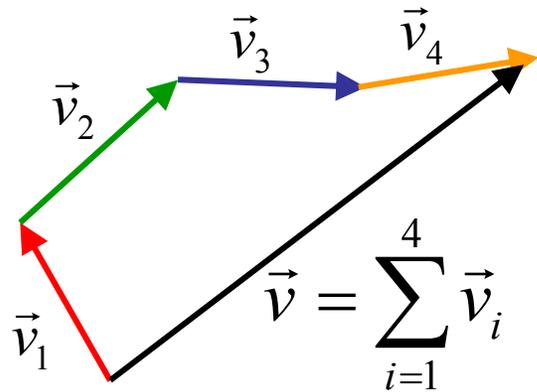
# Somma di vettori: metodo grafico



Differenza tra vettori



# Somma di più vettori



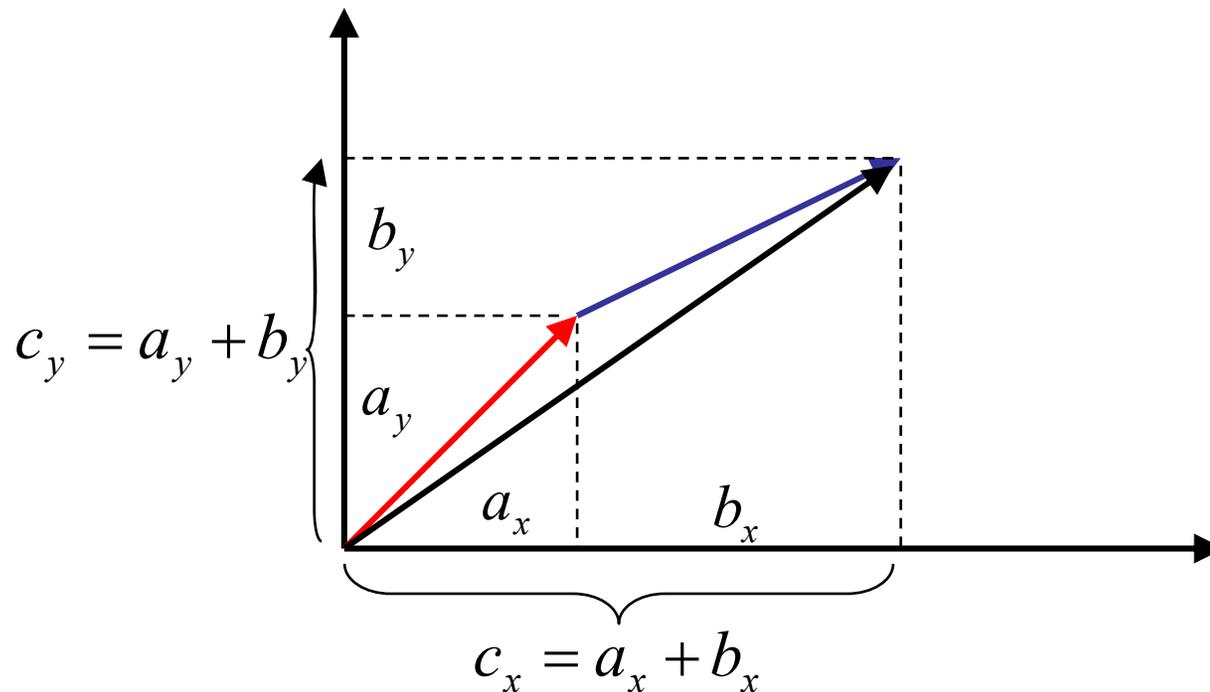
Addition of five vectors:				

# Somma di vettori in coordinate cartesiane

$$\vec{a} = a_x \hat{u}_x + a_y \hat{u}_y$$

$$\vec{b} = b_x \hat{u}_x + b_y \hat{u}_y$$

$$\vec{c} = \vec{a} + \vec{b} = (a_x + b_x) \hat{u}_x + (a_y + b_y) \hat{u}_y$$

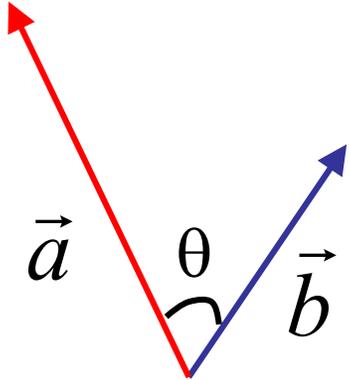


Facilmente generalizzabile a più vettori e a più dimensioni

# Prodotto tra vettori: prodotto scalare

$$s = \vec{a} \cdot \vec{b} = a b \cos\theta$$

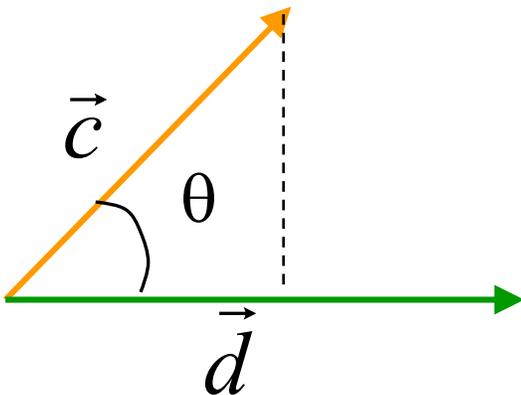
è uno scalare!a



Si può anche calcolare utilizzando la forma:

$$\begin{aligned} s &= \vec{a} \cdot \vec{b} = (a_x \hat{u}_x + a_y \hat{u}_y + a_z \hat{u}_z) \cdot (b_x \hat{u}_x + b_y \hat{u}_y + b_z \hat{u}_z) \\ &= a_x b_x \hat{u}_x \cdot \hat{u}_x + a_y b_y \hat{u}_y \cdot \hat{u}_y + a_z b_z \hat{u}_z \cdot \hat{u}_z \end{aligned}$$

$$s = a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z$$



$$s = \vec{c} \cdot \vec{d} = (c \cos\theta)d = c(d \cos\theta)$$

Il prodotto scalare tra due vettori è uguale al prodotto del modulo di uno per la proiezione su di questo dell'altro vettore

# Proprietà del prodotto scalare

- 1) il prodotto scalare di due vettori è uno scalare
- 2) è nullo non solo se uno dei vettori è nullo ma anche se i due vettori sono perpendicolari

- 3) vale la proprietà commutativa:

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{b} \cdot \vec{a} = ab \cos \theta$$

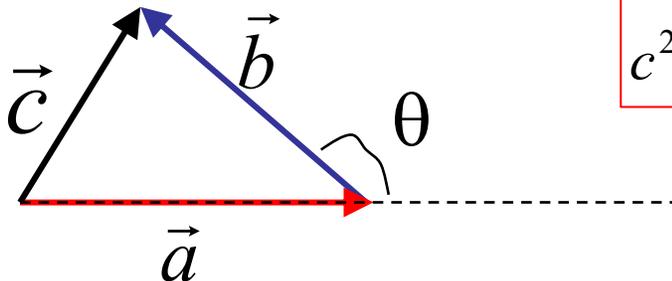
- 4) il prodotto scalare di un vettore per se stesso è uguale al quadrato del suo modulo:

$$\vec{a} \cdot \vec{a} = |\vec{a}|^2 = a^2$$

- 5) vale la proprietà distributiva:

$$\vec{a} \cdot (\vec{b} + \vec{c} + \vec{d}) = \vec{a} \cdot \vec{b} + \vec{a} \cdot \vec{c} + \vec{a} \cdot \vec{d}$$

- 6) Teorema di Carnot o del coseno:



$$\vec{c} = \vec{a} + \vec{b}$$

$$c^2 = (\vec{a} + \vec{b}) \cdot (\vec{a} + \vec{b}) = a^2 + b^2 + 2ab \cos \theta$$

$$c^2 = a^2 + b^2 + 2\vec{a} \cdot \vec{b}$$

# Prodotto vettoriale



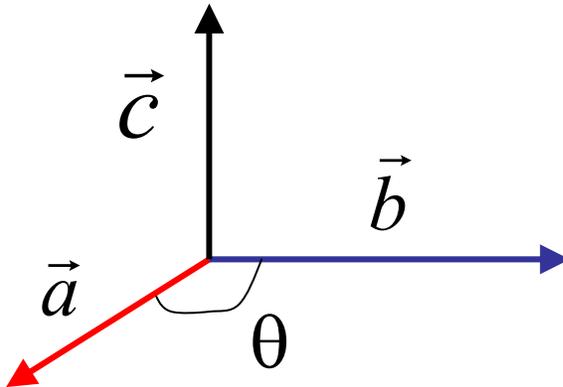
Il prodotto vettoriale è un vettore

$$\vec{c} = \vec{a} \times \vec{b} = \vec{a} \wedge \vec{b}$$

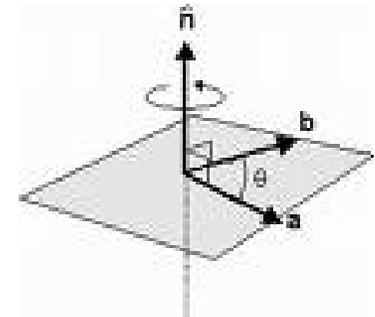
1) modulo:  $c = ab \sin \theta$

e coincide con l'area del parallelogramma di lati  $a$  e  $b$

2) direzione: perpendicolare al piano individuato dai due vettori



3) verso: quello di una normale vite destrorsa: ruotando da  $a$  a  $b$  nel verso della vite, il verso di  $c$  è indicato dalla punta della vite



# Prodotto vettoriale: proprietà

1) il prodotto vettoriale è un vettore

2) il prodotto vettoriale è anticommutativo:

$$\vec{a} \times \vec{b} = -\vec{b} \times \vec{a}$$

3) il risultato è nullo se uno dei vettori è nullo e anche se i vettori sono paralleli

4) vale la proprietà distributiva:

$$\vec{a} \times (\vec{b} + \vec{c} + \vec{d}) = \vec{a} \times \vec{b} + \vec{a} \times \vec{c} + \vec{a} \times \vec{d}$$

5) NON vale la proprietà associativa:

$$\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) \neq (\vec{a} \times \vec{b}) \times \vec{c}$$

In particolare:

$$\vec{u}_x \times \vec{u}_x = \vec{0} \quad \vec{u}_y \times \vec{u}_y = \vec{0} \quad \vec{u}_z \times \vec{u}_z = \vec{0}$$

$$\vec{u}_x \times \vec{u}_y = \vec{u}_z \quad \vec{u}_y \times \vec{u}_z = \vec{u}_x \quad \vec{u}_z \times \vec{u}_x = \vec{u}_y$$

# prodotto vettoriale in coordinate cartesiane

$$\vec{c} = \vec{a} \times \vec{b}$$

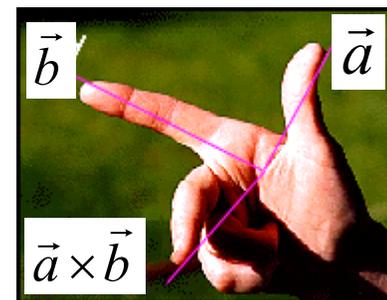
$$\vec{a} = a_x \hat{u}_x + a_y \hat{u}_y + a_z \hat{u}_z$$

$$\vec{b} = b_x \hat{u}_x + b_y \hat{u}_y + b_z \hat{u}_z$$



Il prodotto vettoriale viene definito dal determinante:

$$\vec{c} = \begin{vmatrix} \hat{u}_x & \hat{u}_y & \hat{u}_z \\ a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \end{vmatrix}$$

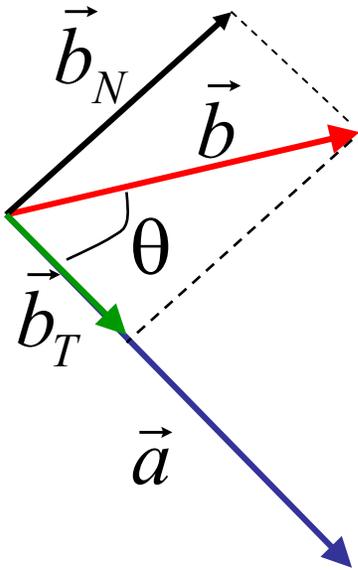


regola della mano destra

$$\vec{c} = (a_y b_z - a_z b_y) \hat{u}_x + (a_z b_x - a_x b_z) \hat{u}_y + (a_x b_y - a_y b_x) \hat{u}_z$$

# Prodotto scalare e prodotto vettoriale

## Prodotto scalare



$$\vec{a} \cdot \vec{b} = ab \cos\theta = ab_T$$

## Prodotto vettoriale

$$\vec{a} \times \vec{b} = \vec{a} \times \vec{b}_N + \vec{a} \times \vec{b}_T = \vec{a} \times \vec{b}_N$$